

MODEL CHECKING

3 – TEMPORALE LOGIKEN

Sommersemester
2009

Dr. Carsten Sinz, Universität Karlsruhe

Kripke-Struktur

2

- Definition: Sei A eine Menge von Aussagevariablen. Eine Kripke-Struktur M über A ist ein Tupel

$$M = (S, I, T, L)$$

- S : Zustandsmenge (endlich)
- $I \subseteq S$: Menge der Initialzustände
- $T: S \times S$: *totale* Übergangsrelation (*total*: für jeden Zustand s gibt es ein s' mit $T(s, s')$)
- $L: S \rightarrow \mathbb{P}(A)$ Label-Funktion, die anzeigt, welche Variablen in einem Zustand wahr sind

Kripke-Strukturen: Pfade

3

- **Definition:** Ein Pfad π in einer Kripke-Struktur $M = (S, I, T, L)$ ist eine unendliche Folge von Zuständen $\pi = s_0 s_1 s_2 \dots$ mit $s_0 \in I$ und $s_i \rightarrow s_{i+1}$ für alle $i \geq 0$.
- **Anmerkung:** Häufig keine Startzustände explizit benannt, dann soll $I=S$ gelten
- Für jeden Zustand $s \in S$ kann die Menge der Pfade, die in diesem Zustand beginnen, als unendlicher Baum dargestellt werden.

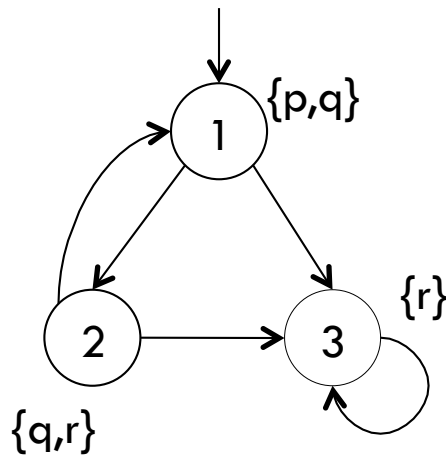
Beispiel Kripke-Struktur

4

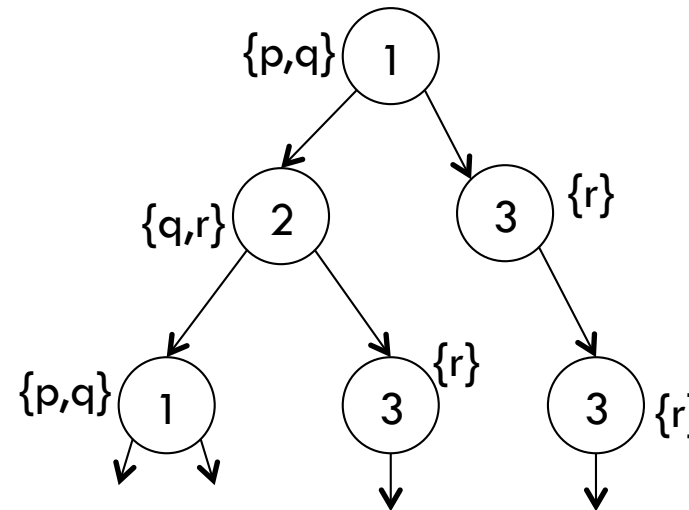
$S = \{ 1, 2, 3 \}$

$A = \{ p, q, r \}$

M:



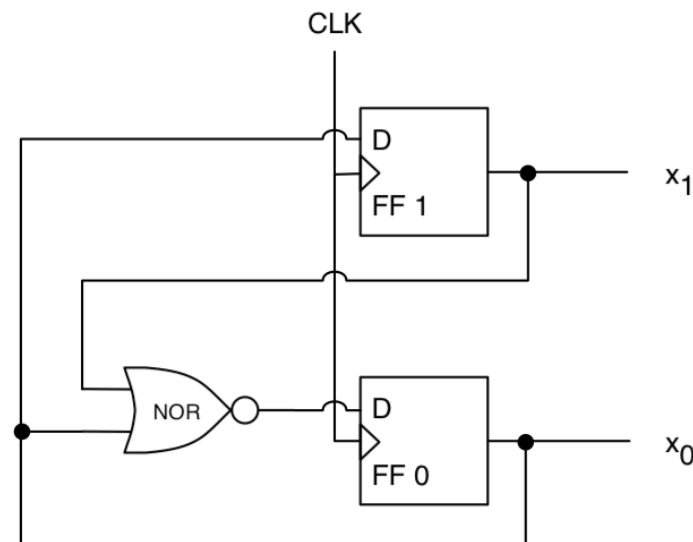
Pfade als unendlicher Baum
(ausgehend von Zustand 1)



Hardware-Schaltung als Kripke-Struktur

5

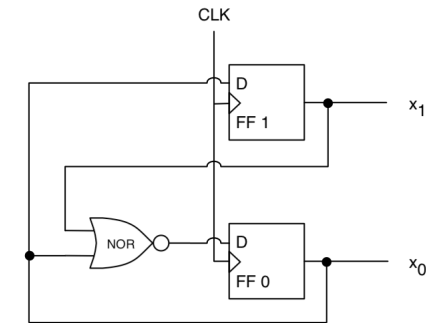
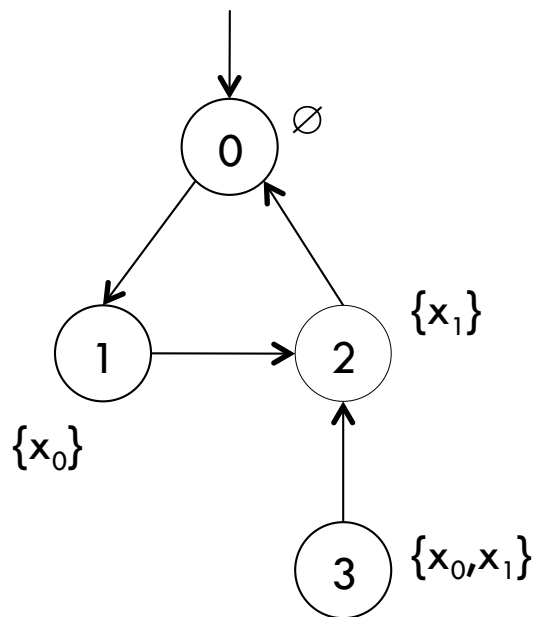
- Kripke-Strukturen dienen zur Modellierung z.B. von Hardware-Schaltungen
- **Beispiel:** 2-Bit-Zähler, der kontinuierlich von 0 bis 2 zählt



Beispiel Kripke-Struktur

6

□ Kripke-Struktur M über $A = \{x_1, x_2\}$:



Pfad(e) ausgehend von Zustand 0:
 $\pi_0 = 0, 1, 2, 0, 1, 2, 0, 1, 2, \dots$

Eigenschaften von Kripke-Strukturen

7

- Wie können Eigenschaften von Kripke-Strukturen dargestellt werden?
- Zum Beispiel:
 - ▣ Wenn der Zähler nicht in Zustand 3 startet, so wird dieser Zustand nie erreicht.
 - ▣ Jeder der Zustände 0, 1, 2 wird unendlich oft erreicht.
 - ▣ Auf den Zustand 2 folgt immer der Zustand 0.

Temporallogiken

8

- Beschreiben Eigenschaften von möglichen Pfaden in einem System (bzw. einer Kripke-Struktur)
- Zeitliches Verhalten im Fokus:
 - ▣ Eine Eigenschaft soll *irgendwann einmal* gelten.
 - ▣ Eine Eigenschaft (z.B. Fehler) soll *nie* eintreten.
 - ▣ Eine Eigenschaft soll *spätestens nach x Schritten* eintreten.

Die Temporallogik CTL*

9

- CTL*: *computation tree logic*
- CTL* beschreibt mögliche Läufe einer nicht-deterministischen Schaltung (*computation trees*) bzw. Pfade in einer Kripke-Struktur
- Aussagenlogik erweitert um Pfad-Quantoren und Temporal-Operatoren

CTL*: Syntax (I)

10

- Pfad-Quantoren:
 - **A** (*for all*): für alle Berechnungspfade gilt...
 - **E** (*exists*): es gibt einen Pfad, auf dem gilt...
- Temporal-Operatoren:
 - **X** (*next*): im nächsten Zustand des Pfades gilt...
 - **F** (*eventually / in the future*): in irgendeinem zukünftigen Zustand des Pfades gilt...
 - **G** (*always / globally*): auf allen Zuständen des Pfades gilt...
 - **U** (*until*): eine Eigenschaft gilt solange, bis eine andere Eigenschaft eintritt
 - **R** (*release*): eine Eigenschaft gilt, solange eine andere Eigenschaft auch gilt

CTL*: Syntax (II)

11

- A: Menge der aussagenlogischen Variablen
- Zustandsformeln (gelten für *Zustände*):
 - Jedes $a \in A$ ist eine Zustandsformel.
 - Wenn f und g Zustandsformeln, so auch $\neg f$, $f \wedge g$ und $f \vee g$.
 - Ist f eine Pfadformel, so sind **E** f und **A** f Zustandsformeln
- Pfadformeln (gelten für *Pfade*):
 - Jede Zustandsformel ist auch eine Pfadformel (dies ist so zu verstehen, dass sie für den *ersten* Zustand des Pfades gilt)
 - Sind f und g Pfadformeln, so auch $\neg f$, $f \wedge g$, $f \vee g$, **X** f , **F** f , **G** f , **fU** g , **fR** g .

CTL*: Beispiele

12

- **AF**x: auf allen Pfaden gilt irgendwann einmal x
- **AG** (Req \rightarrow **AF** Ack)
- **AG**(**AF** DeviceEnabled)
- **AG**($\neg(x_0 \wedge x_1)$)

Was ist mit:

- **AE**p, **AX**q, **AA**p, **A**p \wedge **E**q ?
- **XX**p, **FXE**p, **EFX**p ?

Semantik von CTL*-Formeln

13

- Gegeben
 - eine CTL*-Formel f ,
 - eine Kripke-Struktur M und
 - ein Zustand s (oder ein Pfad π) in M
- **Frage:** Gilt f in der Kripke-Struktur M in Zustand s (bzw. auf Pfad π)?
- **Notation:** $M, s \models f$ bzw. $M, \pi \models f$
- **Definition:** Für einen Pfad $\pi = s_0 s_1 s_2 \dots$ bezeichne π^k den Suffix von π , der in s_k beginnt, d.h. $\pi^k = s_k s_{k+1} \dots$

CTL*: Semantik

14

Zustandsformeln:

$$M, s \models p \quad \Leftrightarrow \quad p \in L(s)$$

$$M, s \models \neg f_1 \quad \Leftrightarrow \quad M, s \not\models f_1$$

$$M, s \models f_1 \vee f_2 \quad \Leftrightarrow \quad M, s \models f_1 \quad \text{oder} \quad M, s \models f_2$$

$$M, s \models f_1 \wedge f_2 \quad \Leftrightarrow \quad M, s \models f_1 \quad \text{und} \quad M, s \models f_2$$

$$M, s \models \mathbf{E}g_1 \quad \Leftrightarrow \quad \text{es gibt einen Pfad } \pi = s \dots, \text{ so dass } M, \pi \models g_1$$

$$M, s \models \mathbf{A}g_1 \quad \Leftrightarrow \quad \text{für alle Pfade } \pi = s \dots \text{ gilt } M, \pi \models g_1$$

$[f_1, f_2 : \text{Zustandsformeln}; \quad g_1, g_2 : \text{Pfadformeln}]$

CTL*: Semantik

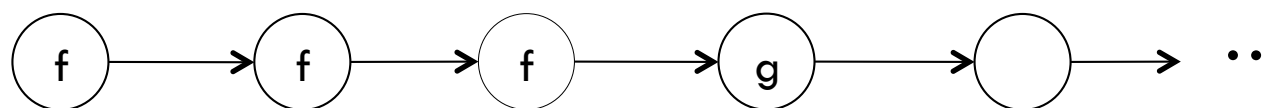
15

- $M, \pi \models f_1 \iff \pi = s \dots \text{ und } M, s \models f_1$
- $M, \pi \models \neg g_1 \iff M, \pi \not\models g_1$
- $M, \pi \models g_1 \vee g_2 \iff M, \pi \models g_1 \text{ oder } M, \pi \models g_2$
- $M, \pi \models g_1 \wedge g_2 \iff M, \pi \models g_1 \text{ und } M, \pi \models g_2$
- $M, \pi \models \mathbf{X}g_1 \iff M, \pi^1 \models g_1$
- $M, \pi \models \mathbf{F}g_1 \iff \text{es gibt ein } k \geq 0, \text{ so dass } M, \pi^k \models g_1$
- $M, \pi \models \mathbf{G}g_1 \iff \text{für alle } k \geq 0 \text{ gilt } M, \pi^k \models g_1$
- $M, \pi \models g_1 \mathbf{U}g_2 \iff \text{es gibt ein } k \geq 0, \text{ so dass } M, \pi^k \models g_2, \text{ und}$
für alle $0 \leq j < k$ gilt $M, \pi^j \models g_1$
- $M, \pi \models g_1 \mathbf{R}g_2 \iff \text{für alle } k \geq 0: \text{ wenn für jedes } j < k \text{ } M, \pi^j \not\models g_1,$
so gilt $M, \pi^k \models g_2$

Darstellung der Operatoren **U** und **R**

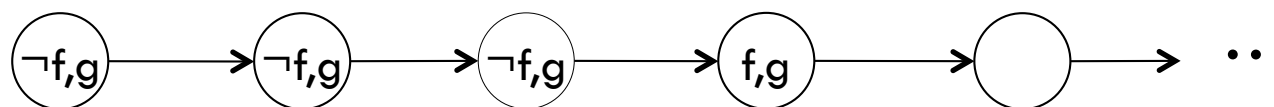
16

fUg:



Es gibt einen Zustand, ab dem (mindestens einmal) g gilt.
Bis zu diesem Zustand gilt immer f.

fRg:



g gilt so lange (einschließlich), bis irgendwann einmal f wahr wird.
Es muss allerdings keinen Zustand geben, in dem f wahr wird.

Semantik: Beispiel

17

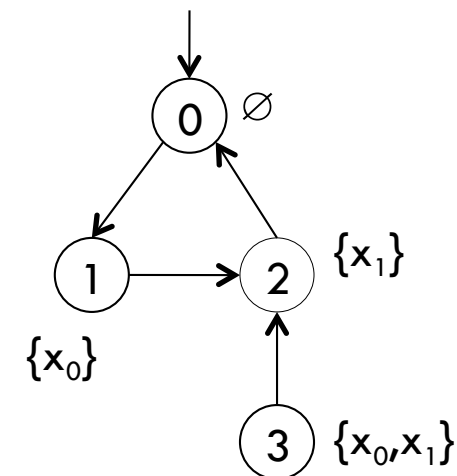
2-bit-Zähler 0-2:

□ Zustandsformeln:

- $M, 0 \models x_0$? $M, 1 \models x_0 \vee x_1$?
- In welchen Zuständen gilt **EF**($x_0 \wedge x_1$),
in welchen $\neg(x_0 \wedge x_1) \Rightarrow$ **AG** $\neg(x_0 \wedge x_1)$?

□ Pfadformeln:

- betrachte $\pi=012012\dots$
- $M, \pi \models \neg x_0$? $M, \pi \models \mathbf{F}(x_1)$?
- $M, \pi \models x_1 \mathbf{U} \neg x_0$? $M, \pi \models \mathbf{X}(\neg x_0 \wedge x_1)$?



Einige Äquivalenzen in CTL*

18

$$f \wedge g \equiv \neg(\neg f \vee \neg g) \qquad f \mathbf{R} g \equiv \neg(\neg f \mathbf{U} \neg g)$$

$$\mathbf{F} f \equiv \text{true} \mathbf{U} f \qquad \mathbf{G} f \equiv \neg \mathbf{F} \neg f$$

$$\mathbf{A} f \equiv \neg \mathbf{E} \neg f$$

□ Konsequenz:

1. Die CTL*-Operatoren **R**, **F**, **G** und **A** können eliminiert werden (ebenso die Konjunktion \wedge).
2. Mit den Operatoren $\vee, \neg, \mathbf{X}, \mathbf{U}$ und **E** können sämtliche CTL*-Formeln ausgedrückt werden.
3. Beweise und Algorithmen müssen nur für diese Operatoren ($\vee, \neg, \mathbf{X}, \mathbf{U}$ und **E**) ausgeführt werden.

Fragestellungen der Temporallogik

19

- Gilt eine Eigenschaft f in einem Zustand s (einem Pfad π) einer Kripke-Struktur M ?

$$M, s \models f$$

$$M, \pi \models f$$

- Gilt eine Eigenschaft f in jedem Zustand (auf jedem Pfad) einer Kripke-Struktur M ?

$$M \models f$$

- Ist eine Eigenschaft f (in jeder Kripke-Struktur) gültig?

$$\models f$$

- Gilt eine Eigenschaft f unendlich oft auf allen Pfaden einer Kripke-Struktur M ?

fairness

Model-Checking-Problem der Temporallogik

20

- **Gegeben:** Eine Kripke-Struktur $M=(S,T,L)$ und eine Eigenschaft f
 - Wir betrachten hier den Fall, dass alle Zustände Initialzustände sind.
- **Frage:** Bestimme alle Zustände $s \in S$, in denen f gilt, d.h. bestimme die Menge

$$\{s \in S \mid M, s \models f\}$$

Sub-Logiken von CTL*: (1) CTL

21

- Wichtige Sub-Logiken von CTL*
 - CTL: branching-time logic
 - LTL: linear-time logic
- CTL: Pfadformeln eingeschränkt
 - Sind f und g Zustandsformeln, so sind $\mathbf{X}f$, $\mathbf{F}f$, $\mathbf{G}f$, $f\mathbf{U}g$ und $f\mathbf{R}g$ Pfadformeln.
 - **Konsequenz:** In einer Zustandsformel muss jedem Temporaloperator (\mathbf{X} , \mathbf{F} , \mathbf{G} , \mathbf{U} , \mathbf{R}) direkt ein Pfadquantor vorangehen.

CTL: Semantik

22

$M, s \models p$	$\Leftrightarrow p \in L(s)$	$\pi = s_0 s_1 s_2 \dots$
$M, s \models \neg f_1$	$\Leftrightarrow M, s \not\models f_1$	
$M, s \models f_1 \vee f_2$	$\Leftrightarrow M, s \models f_1$ oder $M, s \models f_2$	
$M, s \models f_1 \wedge f_2$	$\Leftrightarrow M, s \models f_1$ und $M, s \models f_2$	
$M, s \models \mathbf{E}g_1$	\Leftrightarrow es gibt einen Pfad $\pi = s \dots$, so dass $M, \pi \models g_1$	
$M, s \models \mathbf{A}g_1$	\Leftrightarrow für alle Pfade $\pi = s \dots$ gilt $M, \pi \models g_1$	
$M, \pi \models \mathbf{X}f_1$	$\Leftrightarrow M, s_1 \models f_1$	
$M, \pi \models \mathbf{F}f_1$	\Leftrightarrow es gibt ein $k \geq 0$, so dass $M, s_k \models f_1$	
$M, \pi \models \mathbf{G}f_1$	\Leftrightarrow für alle $k \geq 0$ gilt $M, s_k \models f_1$	
$M, \pi \models f_1 \mathbf{U} f_2$	\Leftrightarrow es gibt ein $k \geq 0$, so dass $M, s_k \models f_2$, und für alle $0 \leq j < k$ gilt $M, s_j \models f_1$	
$M, \pi \models f_1 \mathbf{R} f_2$	\Leftrightarrow für alle $k \geq 0$: wenn für jedes $j < k$ $M, s_j \not\models f_1$, so gilt $M, s_k \models f_2$	

CTL-Operatoren

23

- Pfadquantoren und Temporaloperatoren treten immer gemeinsam auf
- 10 mögliche Kombinationen: **EX, EF, EG, EU, ER, AX, AF, AG, AU, AR**
- Diese 10 Kombinationen können mit Hilfe der 3 Basiskombinationen **EX, EG** und **EU** geschrieben werden, denn:

$$\mathbf{A F} f \equiv \neg \mathbf{E G} \neg f$$

$$\mathbf{E F} f \equiv \mathbf{E}[true \mathbf{U} f]$$

$$\mathbf{A}[f \mathbf{R} g] \equiv \neg \mathbf{E}[\neg f \mathbf{U} \neg g]$$

$$\mathbf{E}[f \mathbf{R} g] \equiv \neg \mathbf{A}[\neg f \mathbf{U} \neg g]$$

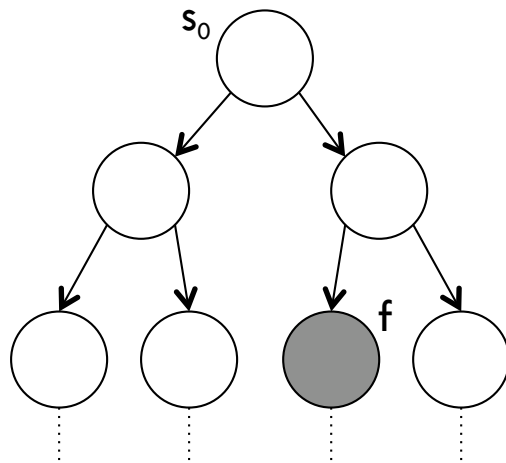
$$\mathbf{A X} f \equiv \neg \mathbf{E X} \neg f$$

$$\mathbf{A G} f \equiv \neg \mathbf{E F} \neg f$$

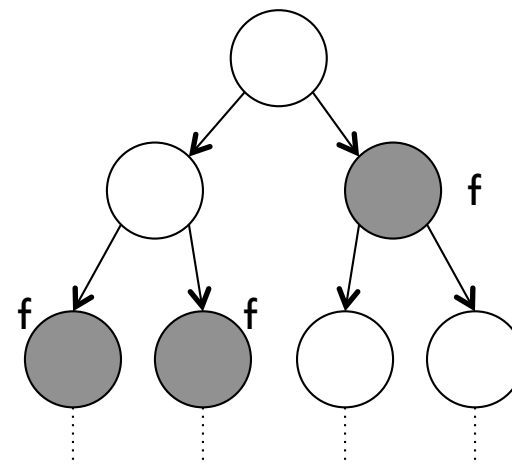
$$\mathbf{A}[f \mathbf{U} g] \equiv \neg \mathbf{E}[\neg g \mathbf{U} (\neg f \wedge \neg g)] \wedge \neg \mathbf{E G} \neg g$$

Darstellung typischer CTL-Operatoren (I)

24



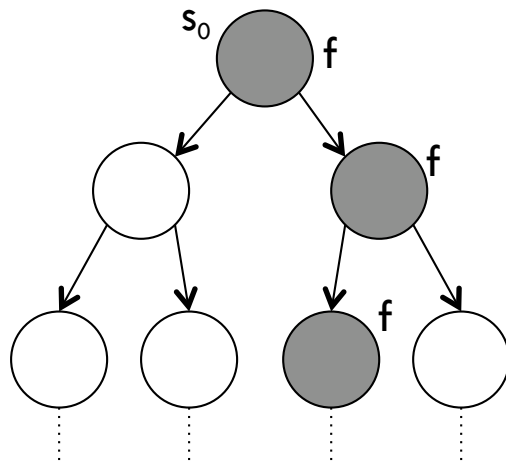
$$M, s_0 \models \mathbf{EF} f$$



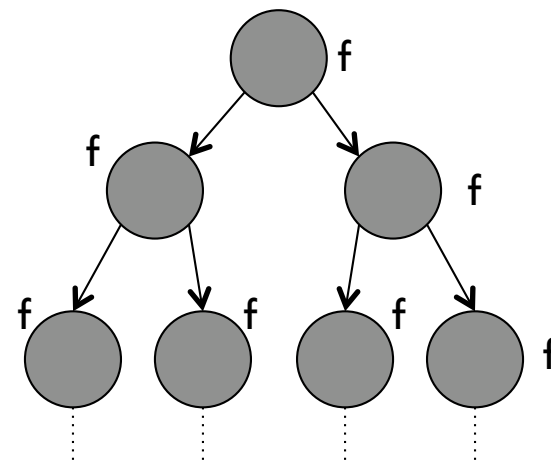
$$M, s_0 \models \mathbf{AF} f$$

Darstellung typischer CTL-Operatoren (II)

25



$$M, s_0 \models \mathbf{EG} f$$



$$M, s_0 \models \mathbf{AG} f$$

Sub-Logiken von CTL*: (2) LTL

26

- Einziger Pfadquantor ist **A**, alle Formeln haben die Form **Af** (für eine Pfadformel f)
- Pfadformeln eingeschränkt:
 - Jedes $p \in A$ ist eine Pfadformel
 - Sind f und g Pfadformeln, so auch $\neg f$, $f \wedge g$, $f \vee g$, **Xf**, **Ff**, **Gf**, **fUg**, **fRg**.
- **Konsequenzen:**
 - Nur ein Pfadquantor (**A**), dieser wird häufig nicht geschrieben
 - Formel f in **Af** bezieht sich immer nur auf *einen* Pfad

Semantik von LTL

27

$M, \pi \models p$	$\Leftrightarrow p \in L(s_0)$	$\pi = s_0 s_1 s_2 \dots$
$M, \pi \models \neg f_1$	$\Leftrightarrow M, \pi \not\models f_1$	
$M, \pi \models f_1 \vee f_2$	$\Leftrightarrow M, \pi \models f_1$ oder $M, \pi \models f_2$	
$M, \pi \models f_1 \wedge f_2$	$\Leftrightarrow M, \pi \models f_1$ und $M, \pi \models f_2$	
$M, \pi \models \mathbf{X}f_1$	$\Leftrightarrow M, \pi^1 \models f_1$	
$M, \pi \models \mathbf{F}f_1$	\Leftrightarrow es gibt ein $k \geq 0$, so dass $M, \pi^k \models f_1$	
$M, \pi \models \mathbf{G}f_1$	\Leftrightarrow für alle $k \geq 0$ gilt $M, \pi^k \models f_1$	
$M, \pi \models f_1 \mathbf{U}f_2$	\Leftrightarrow es gibt ein $k \geq 0$, so dass $M, \pi^k \models f_2$, und für alle $0 \leq j < k$ gilt $M, \pi^j \models f_1$	
$M, \pi \models f_1 \mathbf{R}f_2$	\Leftrightarrow für alle $k \geq 0$: wenn für jedes $j < k$ $M, \pi^j \not\models f_1$, so gilt $M, \pi^k \models f_2$	

Weitere Sub-Logiken von CTL*

28

- ACTL*: CTL* ohne Pfadquantor **E**
- ACTL: CTL ohne Pfadquantor **E**
- Um implizite **E**-Quantoren durch Negation zu vermeiden, wird verlangt, dass Formeln in *positiver Normalform* (Negation nur vor atomaren Aussagen) angeschrieben werden.
- ACTL und ACTL* verbreitet in kompositioneller Verifikation und Abstraktion

Beispiel: Bahnschranke

29

- $A = \{ \text{SchrankeOffen, Rot, Gelb, Gruen, Zug} \}$
- Gewünschte Eigenschaften:
 - Wenn ein Zug durchfährt, so ist die Schranke geschlossen und die Ampel rot
 - Wenn die Ampel grün ist, ist die Schranke offen
 - Wenn die Ampel rot ist und kein Zug durchfährt, so schaltet die Ampel im nächsten Schritt auf Rot-Gelb, und danach auf Grün
 - Ampel wird immer wieder (unendlich oft) grün

$$\mathbf{AG}((\text{Rot} \Rightarrow \neg \text{Gelb} \wedge \neg \text{Gruen}) \wedge (\text{Gelb} \Rightarrow \neg \text{Rot} \wedge \neg \text{Gruen}) \wedge (\text{Gruen} \Rightarrow \neg \text{Gelb} \wedge \neg \text{Rot}))$$
$$\mathbf{AG}(\text{Zug} \Rightarrow \neg \text{SchrankeOffen} \wedge \text{Rot})$$
$$\mathbf{AG}(\text{Gruen} \Rightarrow \text{SchrankeOffen})$$
$$\mathbf{AG}(\text{Rot} \wedge \neg \text{Zug} \Rightarrow \mathbf{AX}(\text{Gelb} \wedge \mathbf{AX} \text{ Gruen}))$$
$$\mathbf{AG}(\mathbf{AF} \text{ Gruen})$$

Typische CTL-Spezifikationen

30

- Auf eine Anforderung erfolgt irgendwann eine Bestätigung:
AG(Anforderung \Rightarrow **AF** Bestätigung)
- Eine Eigenschaft (*liveness property*) tritt auf jedem Pfad unendlich oft auf:
AG(**AF** live)
- Von jedem Zustand aus ist es möglich, in einen “sicheren” Zustand zu kommen:
AG(**EF** safe)

Ausdrucksstärke

31

- **Definition:** Seien L und L' Temporallogiken, $f \in L$ und $g \in L'$.
 - f und g heißen *äquivalent* ($f \equiv g$), wenn $K \models f \Leftrightarrow K \models g$ für alle Kripkestrukturen K gilt.
 - L' *subsumiert* L ($L \leq L'$), wenn es für alle $f \in L$ ein $g \in L'$ gibt, so dass $f \equiv g$.
 - Ist $L \not\leq L'$, so heißt L' *ausdrucksstärker* als L .
- **Satz:**
 - $CTL \not\leq CTL^*$, $LTL \not\leq CTL^*$
 - $CTL \not\leq LTL$, $LTL \not\leq CTL$

CTL $\not\leq$ CTL*

32

- **Feststellung:** Es gibt keine CTL-Formel, die das folgende ausdrückt: Es gibt einen Pfad, auf dem unendlich oft p gilt.
 - **EG EF** p funktioniert nicht. Warum?
 - **EGF** p ist eine CTL*-Formel mit dieser Bedeutung
- **Satz:** Es gibt eine CTL*-Formel f , zu der es keine äquivalente CTL-Formel gibt.

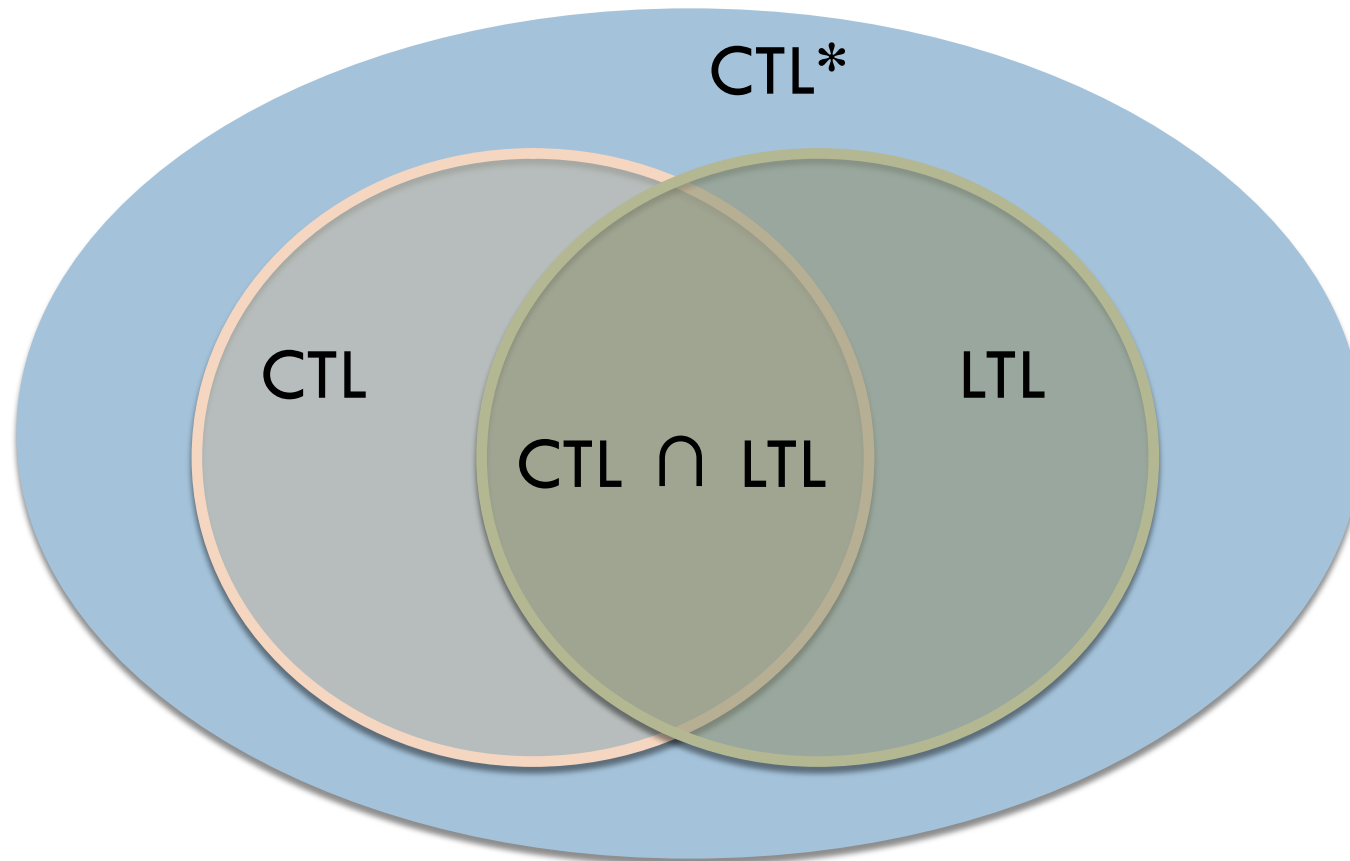
LTL $\not\equiv$ CTL, CTL $\not\equiv$ LTL

33

- **Feststellung:** Es gibt CTL-Eigenschaften, die nicht in LTL ausgedrückt werden können und umgekehrt.
 - LTL-Formel “**AFG** q” lässt sich in CTL nicht ausdrücken
 - CTL-Formel “**AG EF** q” lässt sich in LTL nicht ausdrücken
- Häufig behauptet:
Die meisten Spezifikationen liegen in $\text{CTL} \cap \text{LTL}$.

Einordnung der Temporallogiken bzgl. Ausdrucksstärke

34



Weitere wichtige Eigenschaften von CTL und LTL

35

- CTL und LTL “**können nicht zählen**”, d.h. die Eigenschaft “f gilt in jedem k-ten Schritt” (für $k \geq 2$) lässt sich in CTL und LTL nicht ausdrücken
 - ▣ Beachte: *Genau* in jedem k-ten Schritt geht, z.B. für $k=2$:
 $\mathbf{A}(p \wedge \mathbf{G}(p \Leftrightarrow \mathbf{X}\neg p))$
lässt sich spezifizieren