

Entscheidungsverfahren
mit Anwendungen in der Softwareverifikation

III: Aussagenlogische Erfüllbarkeit

Carsten Sinz
Institut für Theoretische Informatik

05.11.2019

Definition SAT-Problem

- **Gegeben:** Aussagenlogische Formel F in konjunktiver Normalform (CNF).
 - Literal: Variable oder negierte Variable; Klausel: Disjunktion von Literalen
- **Frage:** Ist F erfüllbar, d.h. gibt es ein Modell α von F ?
 - Modell: Abbildung $\alpha: \text{Var}(F) \rightarrow \{0,1\}$, so dass in jeder Klausel von F mindestens ein Literal mit wahr belegt ist
- Beispiel: $F = \{\{x, \neg y\}, \{\neg x, \neg z\}, \{y\}\}$
 - Für $x=y=1$ und $z=0$ evaluiert F zu 1 (**also ist F erfüllbar**)
- Anmerkung:
 - Ja/Nein-Antwort oft nicht ausreichend
 - Begründung in vielen Anwendungen erforderlich

- Format zur Darstellung von Formeln in CNF auf dem Computer.
- Aufbau einer DIMACS-Datei:
 1. Optionale Kommentarzeilen: `c` `Kommentar`
 2. Präambel: `p` `cnf` `n` `m` (`n`: Anzahl Variablen, `m`: Anzahl Klauseln)
 3. Klauseln:
 - Liste der Literale, durch Leerzeichen getrennt, 0 als Abschluss
 - Variablen repräsentiert durch Ganzzahlen (>0), „-“ als Negationssymbol

$$F = \{\{x_1, x_2, \neg x_3\}, \{x_3, \neg x_4\}, \{\neg x_1, \neg x_3, x_4\}, \{\neg x_2, x_3, x_5\}\}$$

im DIMACS-Format:

```
c Dies ist eine Formel in CNF
c mit 5 Variablen und 4 Klauseln.
p cnf 5 4
1 2 -3 0
3 -4 0
-1 -3 4 0
-2 3 5 0
```

(letzte 0 optional)

- **Unit-Klausel**: enthält nur ein Literal, d.h. $C = \{m\}$.
- **Beobachtung**: In jedem Modell α muss m mit wahr belegt sein.
- Dadurch Vereinfachung möglich:
 - $\neg m$ kann aus allen anderen Klauseln in F gestrichen werden (da $\neg m$ immer unter α mit falsch belegt ist).
 - Wenn dadurch die leere Klausel (\square , entspricht 0) entsteht, ist das Problem unerfüllbar.
- **Bezeichnung**: Unit-Resolution

- **DPLL**: Davis-Putnam-Logemann-Loveland
 - Grundlegender Algorithmus ~1965
 - **Grundidee**: Fallunterscheidungen und Vereinfachung
 - **Vereinfachungen**:
 - Unit-Resolution
 - Unit-Subsumption
 - Löschen purer Literale (pure literal deletion)
- } Unit-Propagation

```
boolean DPLL(ClauseSet  $S$ )
{
  while (  $S$  contains a unit clause  $\{L\}$  ) {
    delete from  $S$  clauses containing  $L$ ; // unit-subsumption
    delete  $\neg L$  from all clauses in  $S$ ; // unit-resolution
  }
  if (  $\square \in S$  ) return false; // empty clause?
  while (  $S$  contains a pure literal  $L$  )
    delete from  $S$  all clauses containing  $L$ ;
  if (  $S = \emptyset$  ) return true; // no clauses?
  choose a literal  $L$  occurring in  $S$ ; // case-splitting
  if ( DPLL( $S \cup \{L\}$ ) ) return true; // first branch
  else if ( DPLL( $S \cup \{\neg L\}$ ) ) return true; // second branch
  else return false;
}
```

16

Beispiel Unit-Propagation

$S = \{\{\neg x, y, \neg z\}, \{\neg x, z\}, \{\neg y, x\}, \{y\}\}$

1. **Unit-Klausel vorhanden?** Ja: $\{y\}$

2. **Unit-Subsumption:** lösche Klauseln, in denen y vorkommt:

$S_1 = \{\{\neg x, z\}, \{\neg y, x\}\}$

3. **Unit-Resolution:** lösche $\neg y$ aus allen Klauseln:

$S_2 = \{\{\neg x, z\}, \{x\}\}$

4. **Unit-Klausel vorhanden?** Ja: $\{x\}$

5. **Unit-Subsumption:** $S_3 = \{\{\neg x, z\}\}$

6. **Unit-Resolution:** $S_4 = \{\{z\}\}$

7. **Unit-Klausel vorhanden?** Ja: $\{z\}$

8. **Unit-Subsumption:** $S_5 = \{\}$

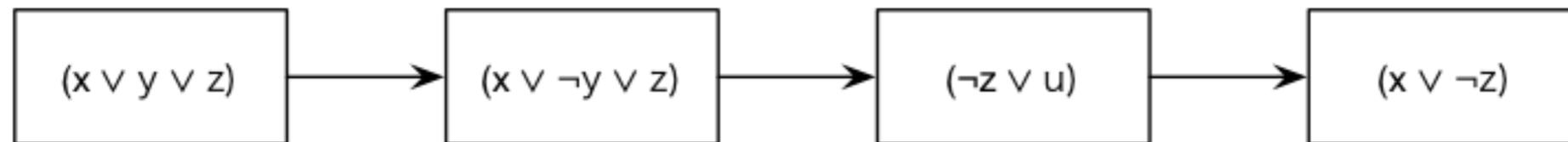
9. **Unit-Resolution:** keine Klauseln mehr vorhanden

Ergebnis: S erfüllbar!

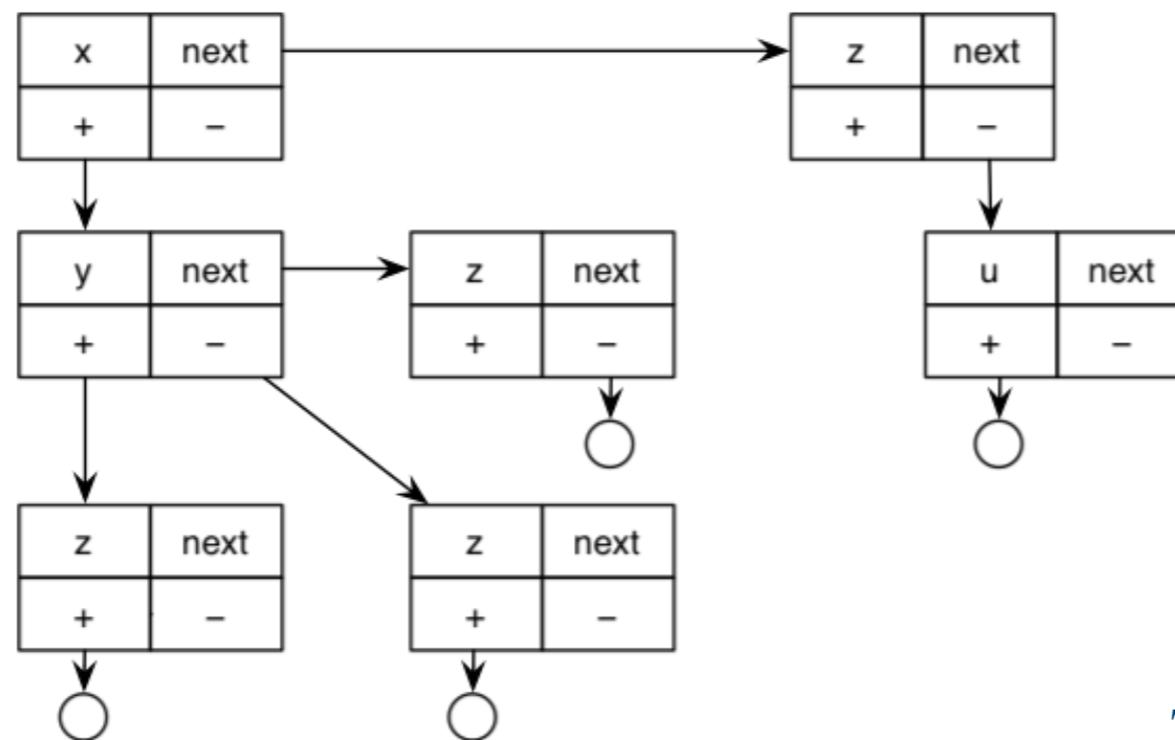
```
boolean DPLL(ClauseSet S)
{
  while ( S contains a unit clause {L} ) {
    delete from S clauses containing L; // unit-subsumption
    delete ¬L from all clauses in S; // unit-resolution
  }
  if ( □ ∈ S ) return false; // empty clause?
  while ( S contains a pure literal L )
    delete from S all clauses containing L;
  if ( S = ∅ ) return true; // no clauses?
  choose a literal L occurring in S; // case-splitting
  if ( DPLL(S ∪ {{L}} ) return true; // first branch
  else if ( DPLL(S ∪ {{¬L}} ) return true; // second branch
  else return false;
}
```

Wie können Klauselmengen dargestellt werden?

A) Als Liste von Klauseln



B) Als Trie (= prefix tree) Datenstruktur



Zhang, Stickel (1994)

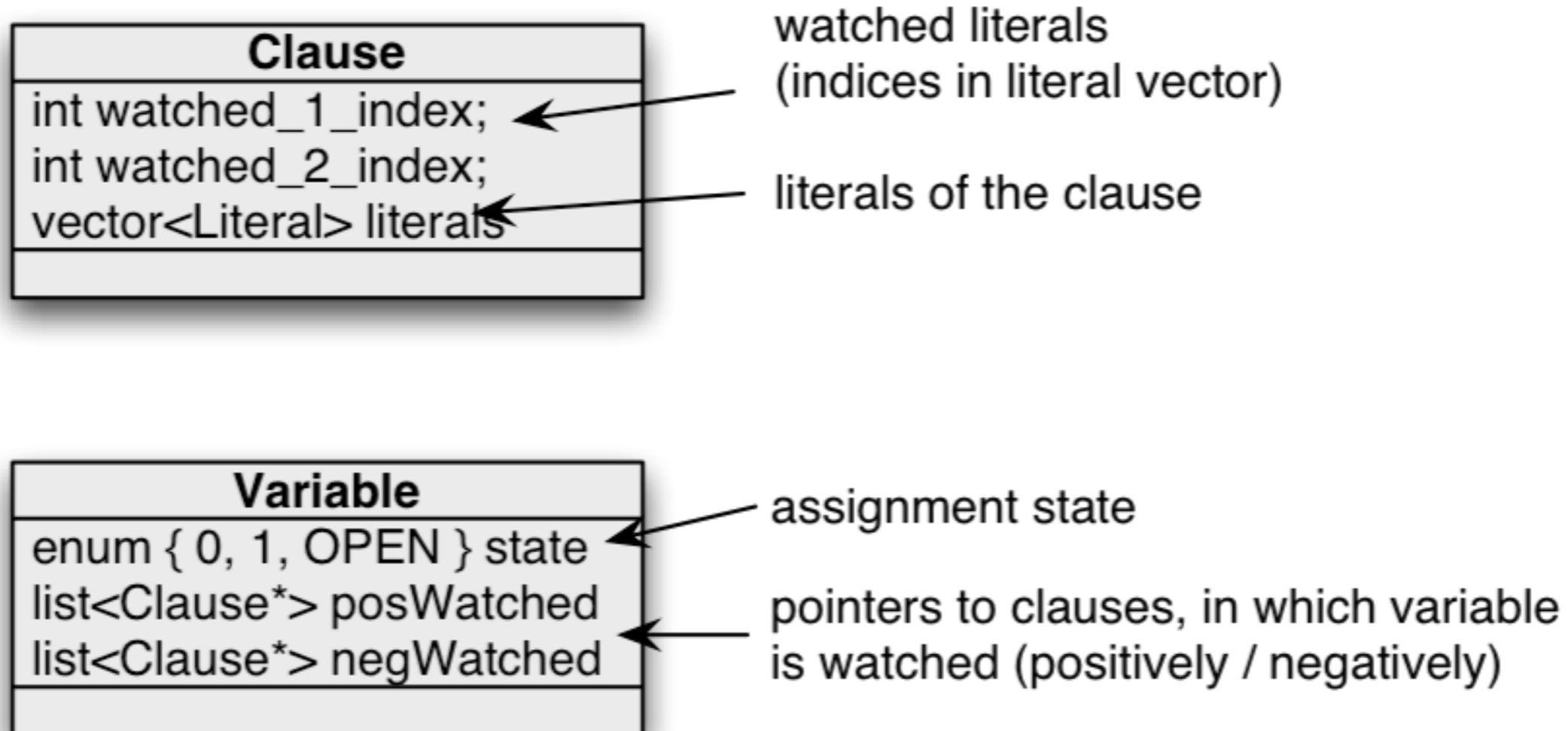
- Sollen schnelle Unit-Propagation ermöglichen
 - Erkennen neuer Units
 - Propagierung von Units
- Unterstützung von Back-Tracking (Wiederherstellung von Klauselmengen)

Implementationsalternativen:

- Speichere Kopie der Klauselmenge bei jedem rekursiven Aufruf
- Speichere nur Änderungen an der Datenstruktur (**undo-stack**)

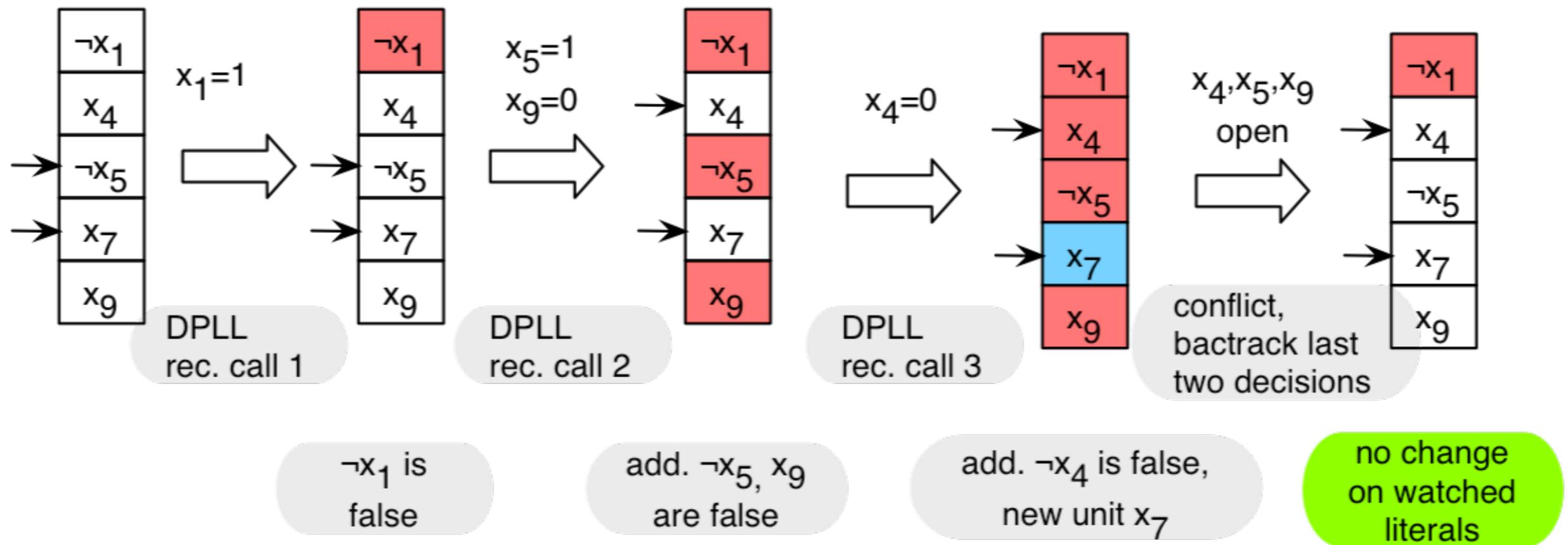
Ziel: Minimiere Aufwand zur Wiederherstellung

- Kompakte Darstellung großer Klauselmengen



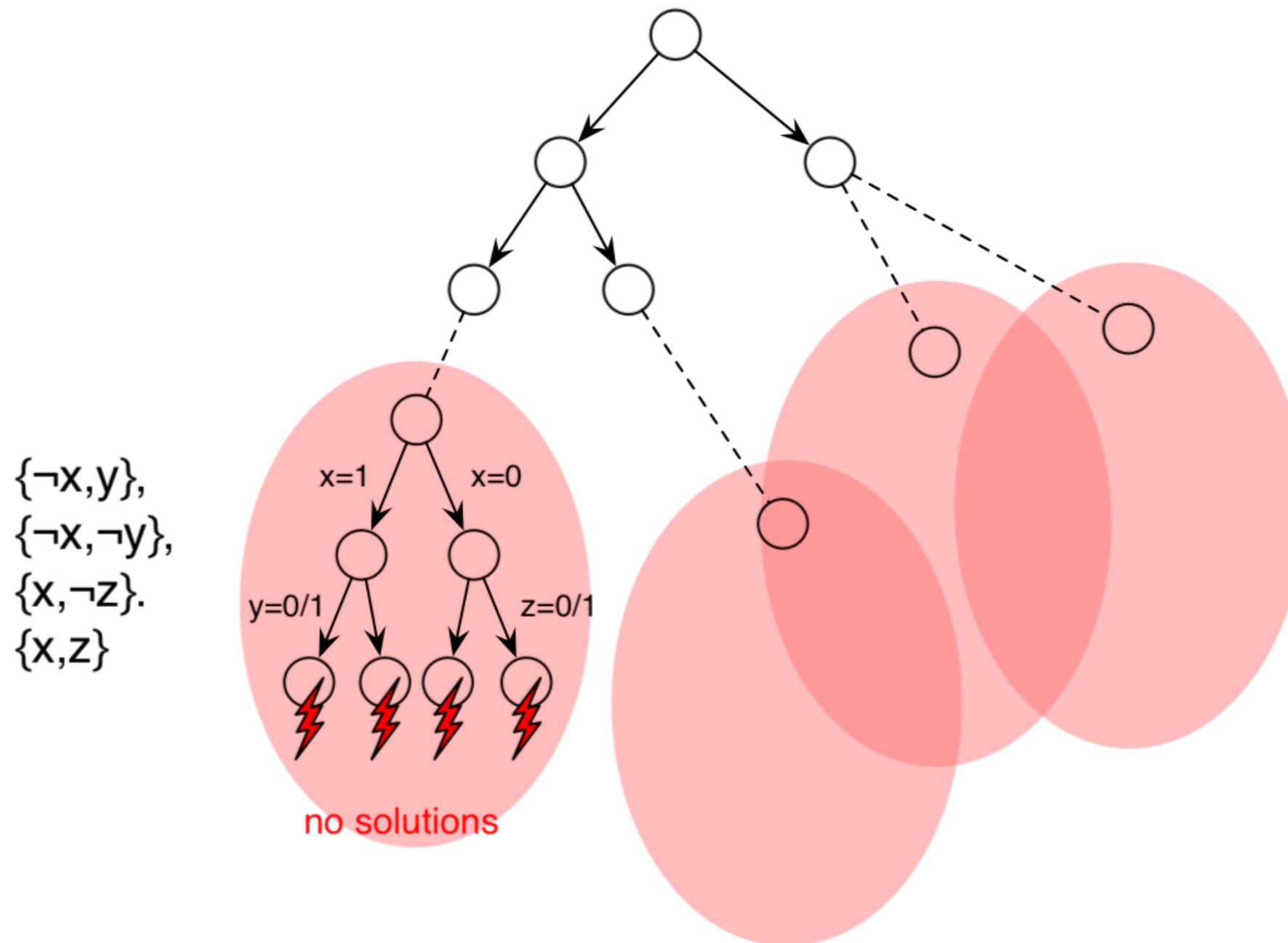
Moskewicz et al. (2001)

Watched Literals: Beispiel



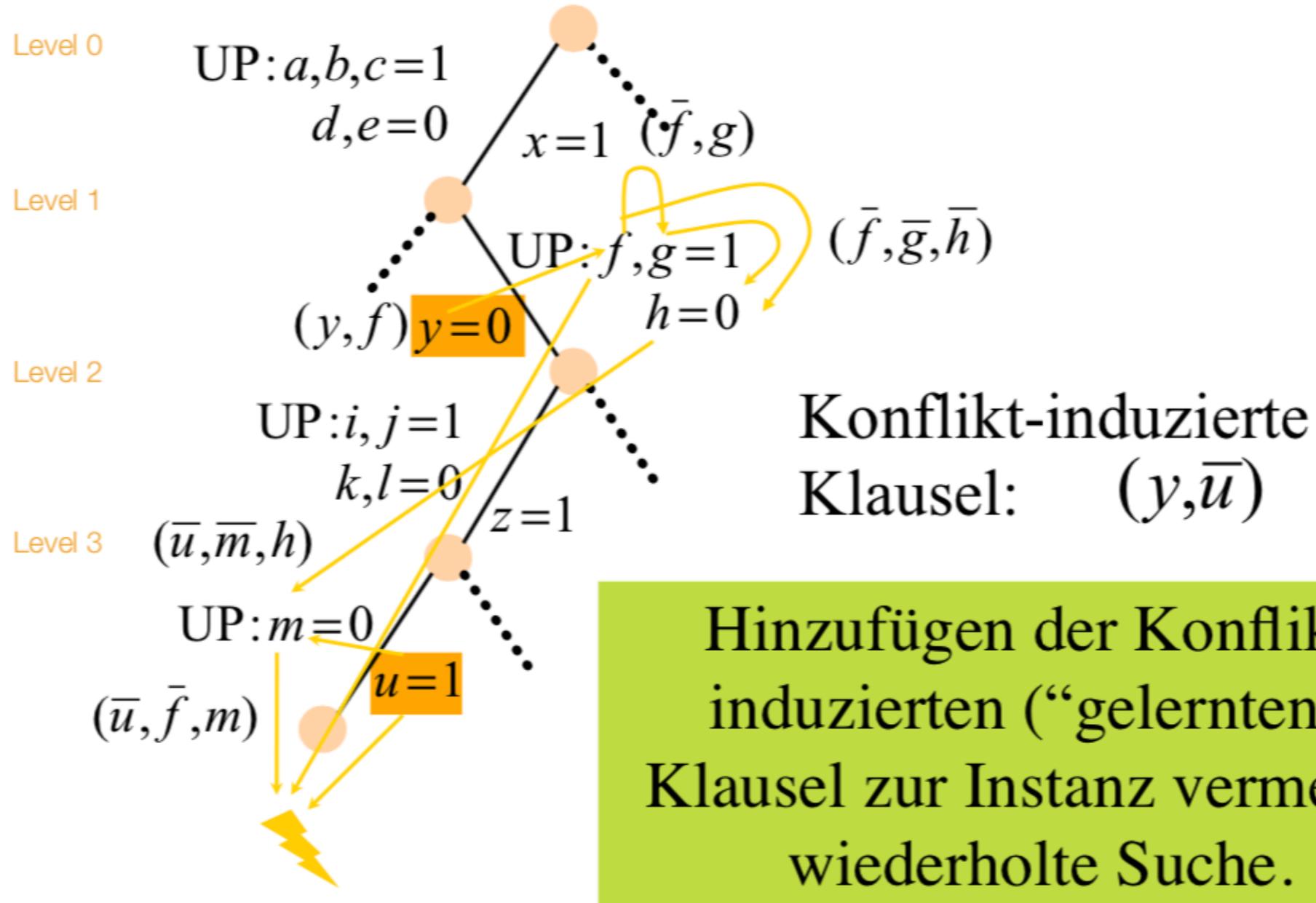
- Welches Literal soll im Fallunterscheidungs-Schritt ausgewählt werden?
 - Größe des Suchraums (und damit die Laufzeit des DPLL-Algorithmus) kann sehr stark von der Literalauswahl-Strategie abhängen.
 - Strategie stark problemabhängig; keine allgemeine “beste” Strategie.
- Ideen im Zhg. mit Auswahlheuristik:
 1. **Maximale Vereinfachung**; z.B. maximiere die Anzahl der subsumierten (d.h. zu „löschenden“) Klauseln
 2. **Versuche, handhabbare Teilklasse von SAT zu erreichen**; z.B. 2-SAT, Horn-SAT, nur positive Klauseln
 3. Basierend auf Konfliktanalyse bzw. Klausel-Lernen (Präferenz für Literale in kürzlich gelernten Klauseln)

Konfliktanalyse: Motivation

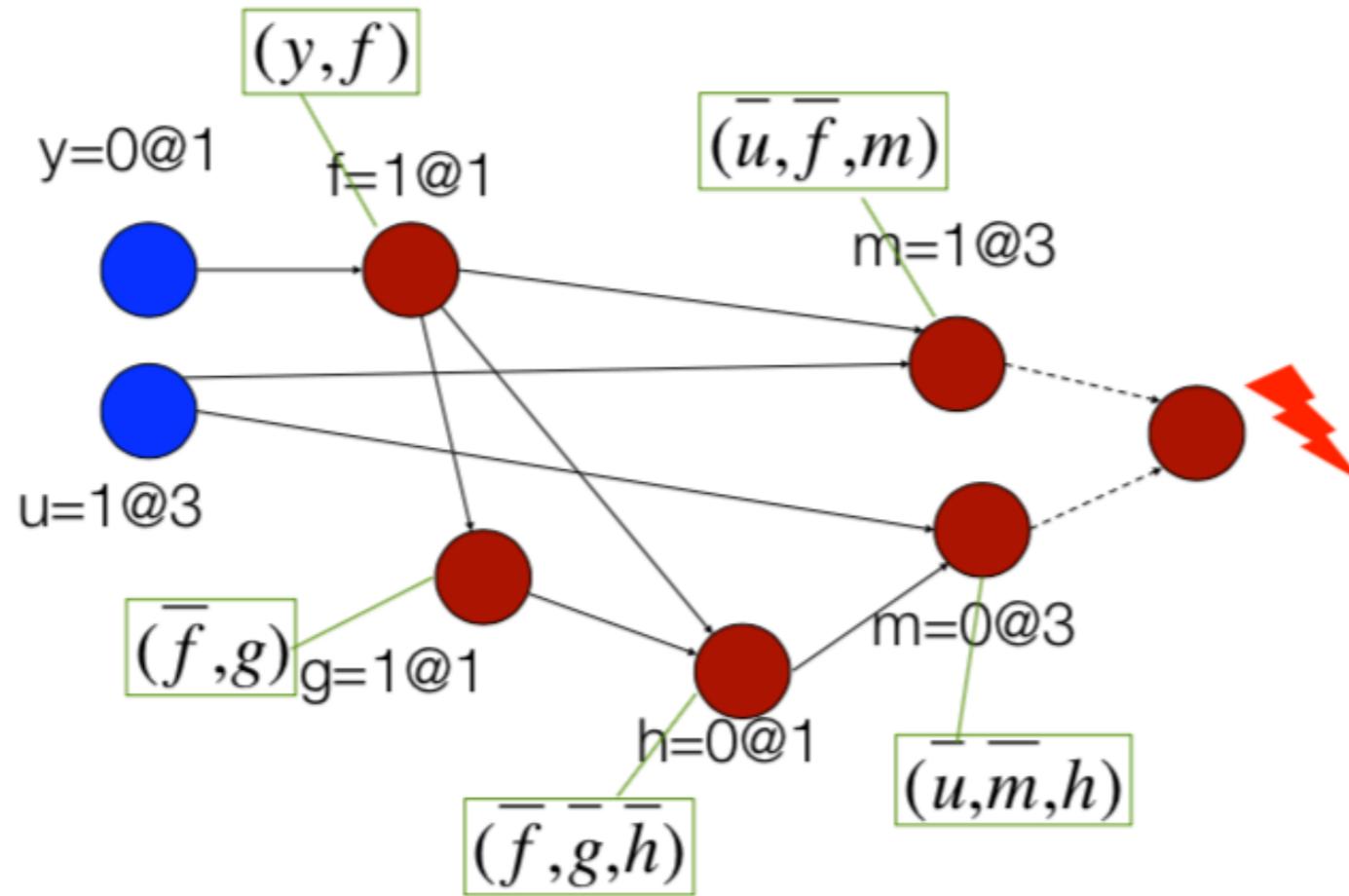


- Versuche wiederholte Untersuchung von Teilen des Suchraums ohne Lösungen zu vermeiden.
 - Dies kann eine „schlechte“ Variablenauswahl-Heuristik kompensieren
- **Methode:** finde **schwächste Annahme (weakest precondition)**, unter der ein Widerspruch auftritt.
 - Jedes für die Fallunterscheidung gewählte Literal gilt als „atomarer“ Grund.
 - Finde minimal erforderliche Bedingung (d.h. kleinste Literalmenge), die denselben Konflikt hervorruft.
- Klausel-Lernen wird auch als „no-good-learning“ bezeichnet (CSP).

- (\bar{u}, \bar{m}, h)
- (\bar{u}, \bar{f}, m)
- $(\bar{f}, \bar{g}, \bar{h})$
- (y, f)
- (\bar{f}, g)
- \vdots
- (\bar{x}, a)
- (\bar{x}, b, \bar{a})
- $(\bar{x}, \bar{a}, \bar{b}, c)$
- (\bar{a}, \bar{d})
- (\bar{b}, d, \bar{e})
- \vdots



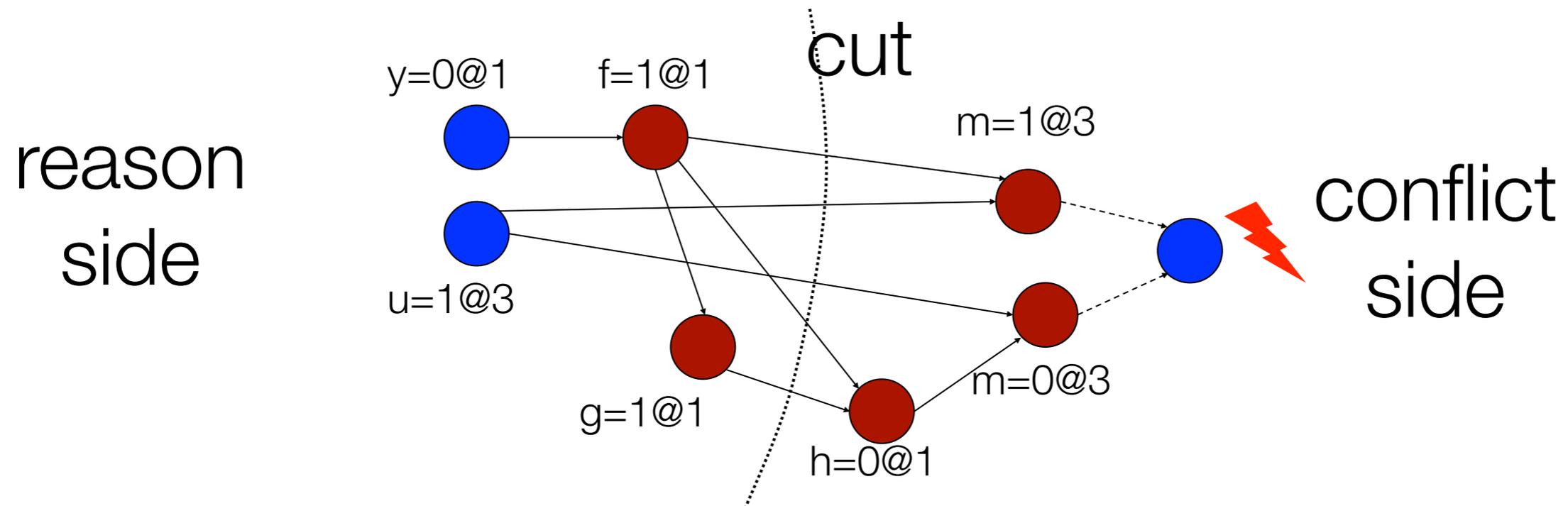
Konfliktgraph (I)



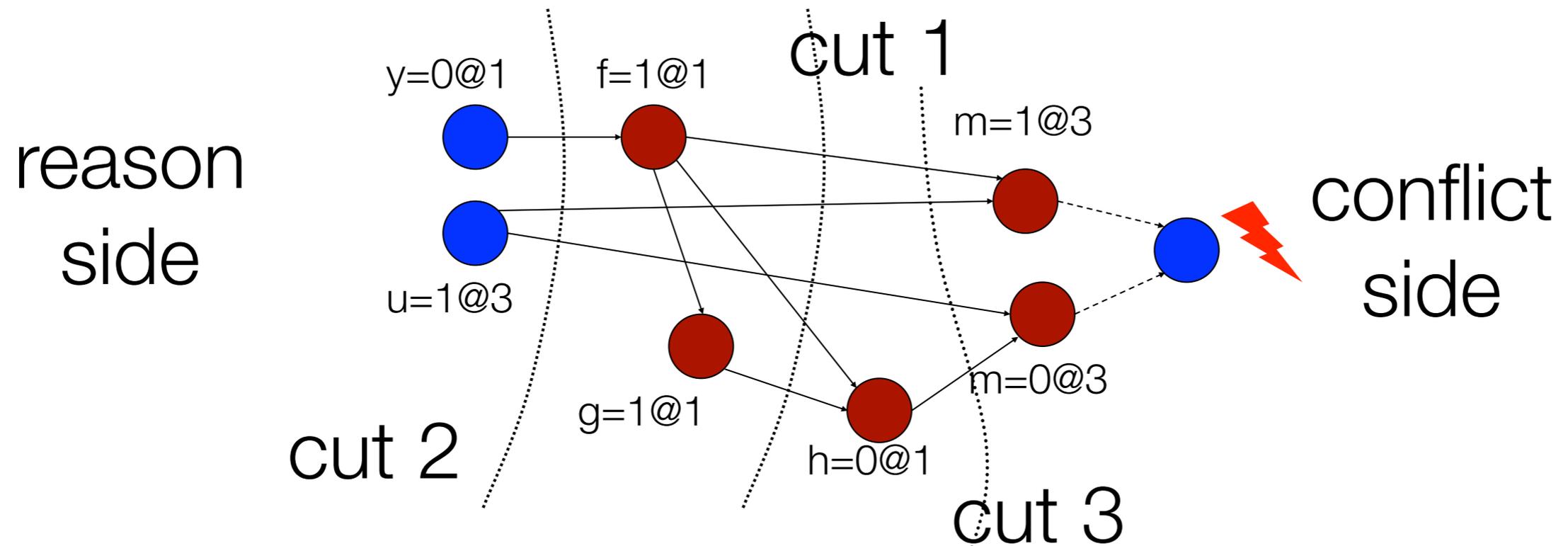
$y=0$ (auf Level 1) impliziert:
 $f=1, g=1, h=0$

$u=1$ (auf Level 3) impliziert:
 $m=0, m=1, \text{Widerspruch}$

- | | |
|-------------------------------|----------------------------------|
| (\bar{u}, \bar{m}, h) | (\bar{x}, a) |
| (\bar{u}, \bar{f}, m) | (\bar{x}, b, \bar{a}) |
| $(\bar{f}, \bar{g}, \bar{h})$ | $(\bar{x}, \bar{a}, \bar{b}, c)$ |
| (y, f) | (\bar{a}, \bar{d}) |
| (\bar{f}, g) | (\bar{b}, d, \bar{e}) |
| \vdots | \vdots |



- Jede Konfliktklausel ist durch einen Cut durch den Konfliktgraphen bestimmt (Knoten-Partitionierung in *reason side* und *conflict side*)
 - *Decision nodes* sind auf der *reason side*.
 - *Widerspruch* ist auf der *conflict side*.
 - **Konfliktklausel** ergibt sich aus Negation aller Literale, von denen eine



Cut 1: Konfliktklausel $\{\neg f, \neg u, \neg g\}$

Cut 2: Konfliktklausel $\{y, \neg u\}$

Cut 3: Konfliktklausel $\{\neg f, \neg u, h\}$

Jede Konfliktklausel (oder auch mehrere) kann bei einem Konflikt zur Klauselmenge hinzugefügt werden.

Welche Konfliktklausel hinzufügen?

- **Decision clause**
 - enthält nur decision nodes (cut 2)
- **First new cut clause**
 - enthält nur sich widerspr. Literale (komplementäres Literalpaar) auf conflict side (cut 3)
- **1UIP clause**
 - UIP (unique implication point): Knoten, über den alle Pfade von *conflict side* zu *reason side* laufen
 - Anmerkung: alle decision nodes sind UIPs
 - 1: Ausgehend von *first new cut clause*, gehe „zurück“ im Graph solange Knoten-Level nicht kleiner wird, bis UIP erreicht.
- **1UIP wird in den meisten Solvern verwendet.**

CDCL: Conflict-Driven Clause Learning

```
boolean CDCL
{
    forever {
        do {
            ok = propagate_units(); // returns false iff conflict occurred
            if (!ok) { // conflicting assignment
                generate_and_add_conflict_clause();
                new_level = backtrack();
                if (new_level < 0) return false;
            }
        } while(!ok);
        if no more open variables return true;
        decide(); // select open literal, assign value to it
    }
}
```

- VSIDS:

- Ordne jeder Variablen einen *score* zu.
 - Initial 0 (oder Anzahl der Vorkommen)
- Wird eine Konfliktklausel C erzeugt, so wird der *score* eines jeden Literals aus C um einen Betrag a erhöht.
- Nach n Konflikten werden alle *scores* durch einen konstanten Faktor f geteilt (*ageing*).
- Die Heuristik wählt immer das Literal mit dem höchsten *score*.

- **Restarts**

- Breche Suche nach einer vorgegebenen Anzahl von Schritten k ab und starte diese neu

- **Phase memorization**

- Wähle nach Backtracking in `decide()` gleiche Phase (d.h. gleiches „Vorzeichen“) wie bei letzter Zuweisung

- **Preprocessing**

- Vereinfache Formel in einem Vorverarbeitungsschritt

SAT-Codierung: Einführendes Beispiel

- Problem: Ganzzahl-Faktorisierung
 - Gegeben eine ganze Zahl p , gibt es eine Zerlegung $p = x \cdot y$ mit $1 < x, y < p$?

- Programm:

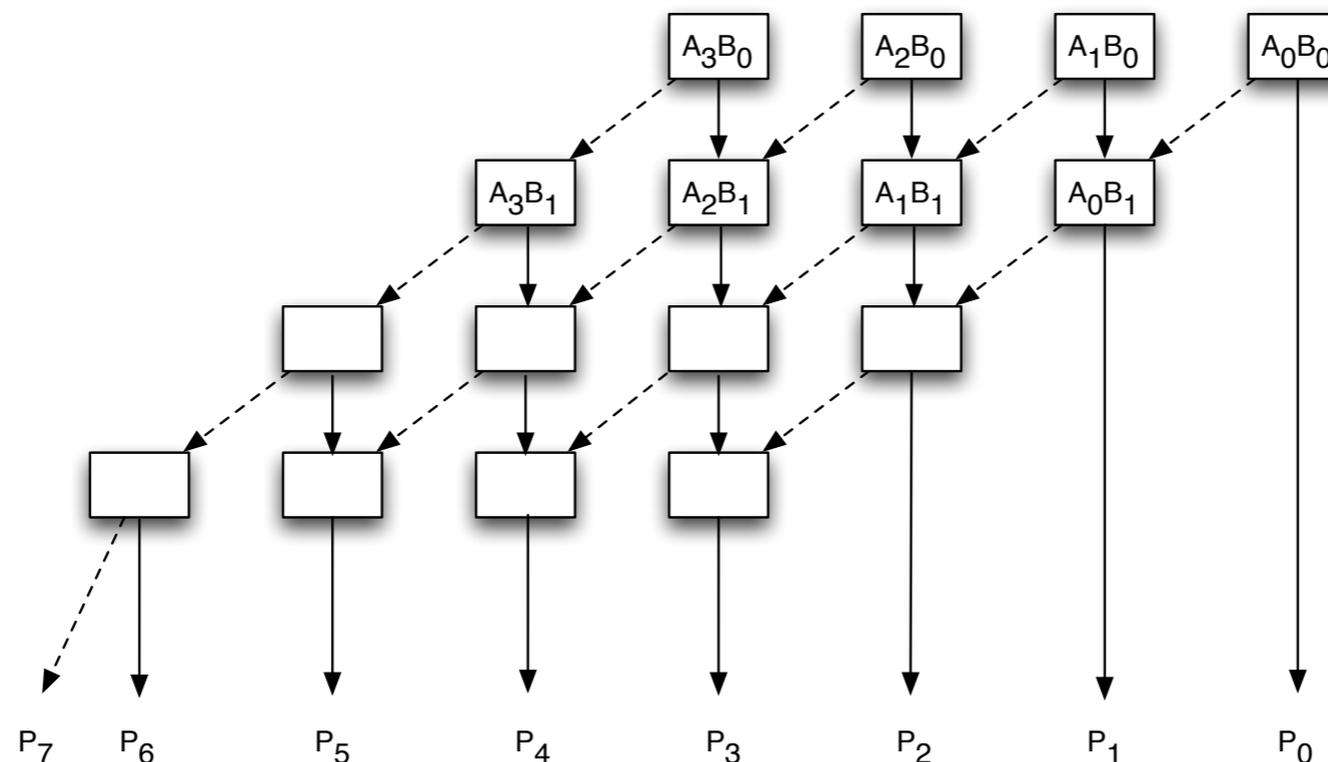
```
void factorize(unsigned int x, unsigned int y) {  
    unsigned int p = 1023;  
    if (!(x > 1 && y > 1 && x < p && y < p))  
        return;  
    if (p == x * y)  
        assert(0); // error  
}
```

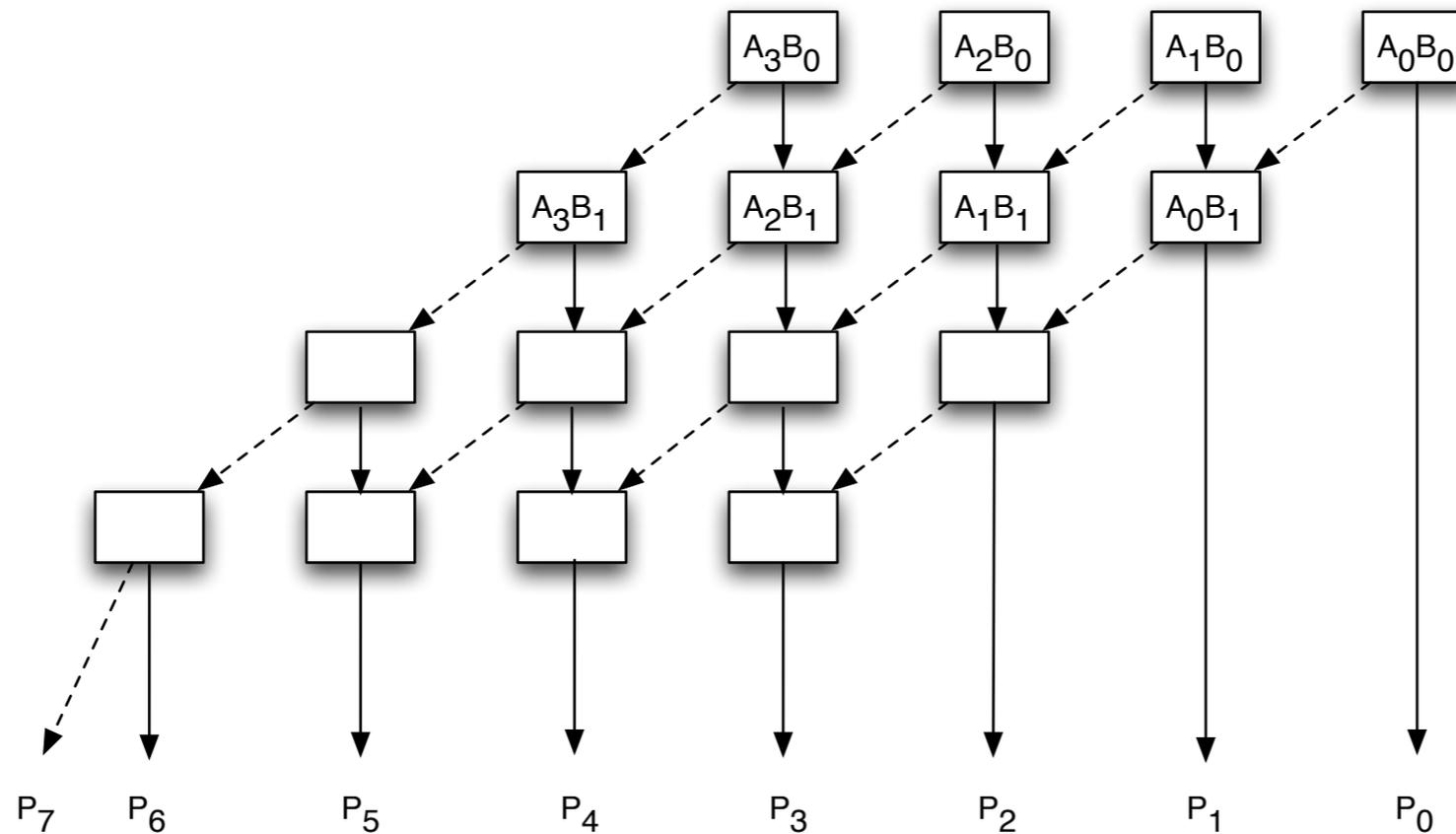
- Wenn es eine Faktorisierung von p gibt, ist die „error“-Zeile erreichbar
- Wie können wir das in SAT codieren?

- **Formel zusammengesetzt aus:**

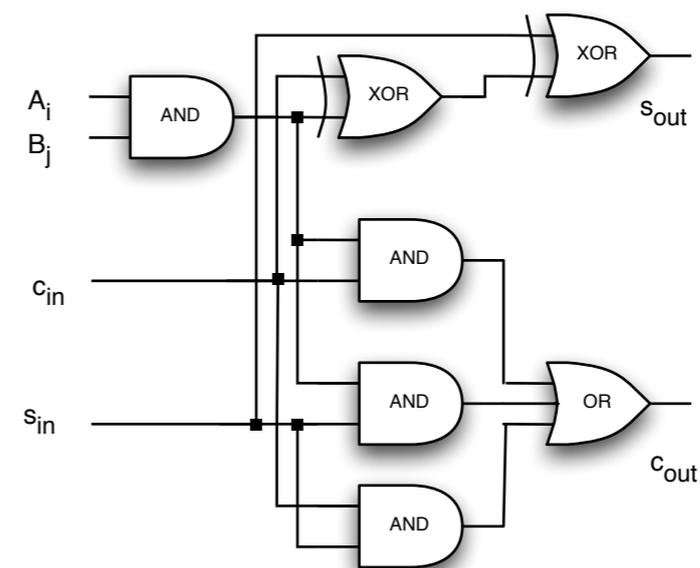
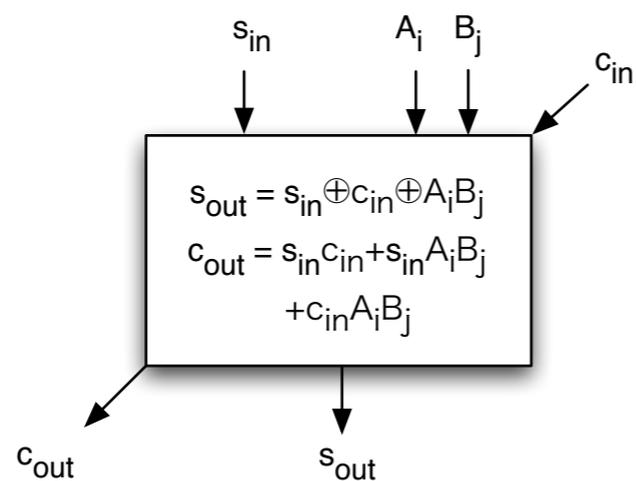
- n-Bit Multiplizierer zur Multiplikation $x * y$
- Ausgabe wird auf p festgehalten
- Zusätzliche Klauseln zur Einschränkung der Eingabe ($1 < x, y < p$)
- Bit-Vektoren für x und y sind Eingabe-Variablen

- **Multiplizierer (4 Bit):**





1-Bit-Multiplizierer mit Carry/Sum-In/Out:



- Regeln zur Tseitin-Codierung (mit Optimierungen von Plaisted-Greenbaum):

$$\mathcal{T}(F) = d_F \wedge \mathcal{T}^1(F)$$

$$\mathcal{T}^p(F) = \begin{cases} \mathcal{T}_{\text{def}}^p(F) \wedge \mathcal{T}^p(G) \wedge \mathcal{T}^p(H), & \text{if } F = G \circ H \text{ and } \circ \in \{\wedge, \vee\} \\ \mathcal{T}_{\text{def}}^p(F) \wedge \mathcal{T}^{p \oplus 1}(G), & \text{if } F = \neg G \\ \top, & \text{if } F \in \mathcal{V} \end{cases}$$

$$\mathcal{T}_{\text{def}}^1(F) = \begin{cases} (\neg d_F \vee d_G) \wedge (\neg d_F \vee d_H), & \text{if } F = G \wedge H \\ (\neg d_F \vee d_G \vee d_H), & \text{if } F = G \vee H \\ (\neg d_F \vee \neg d_G), & \text{if } F = \neg G \end{cases}$$

$$\mathcal{T}_{\text{def}}^0(F) = \begin{cases} (d_F \vee \neg d_G \vee \neg d_H), & \text{if } F = G \wedge H \\ (d_F \vee \neg d_G) \wedge (d_F \vee \neg d_H), & \text{if } F = G \vee H \\ (d_F \vee d_G), & \text{if } F = \neg G \end{cases}$$